# **AnyWireASLINK**

# スタートアップガイド(GX Works3 初期設定編)





# はじめに

本書では、AnyWireASLINKシステム立ち上げ時、GX Works3による基本部分の 設定について紹介しています。

●使用上の注意事項
 エンジニアリングツール、CPUに関しての詳しい内容は、
 それぞれのユーザーズマニュアルをご確認ください。
 AnyWireASLINKのスレーブユニットについての詳細は、
 それぞれのプロダクトガイドをご確認ください。

●マスタユニットのタイプについて 本書ではRJ51AW12ALを使用する例を記載しています。 ほかのマスタを使用する場合はマニュアルを確認し、相違点に注意してください。

●機能の対応について マスタユニットの製造情報や、GX Works3のバージョンによる対応機能の差に ついては、それぞれのマニュアルにて確認し、注意してください。

●記載事項の変更 本書に記載している内容は、お断りなしに変更させていただく場合があります。

# GX Works3による設定

## ■GX Works3を起動



起動画面

# ■新規プロジェクトの作成

① 「プロジェクト」→「新規作成」を選択

(2)	「シリーズ」	を選択(ここでは	[RCPU]	を選択)
$\odot$	122 113		11101 0]	

- ③ 「機種」を選択(ここでは「RO4」を選択)
- ④ 「OK」ボタンをクリック



変換(C) 表示(V)

MELSOFT GX Works3

プロジェクト(P) 編集(E) 検索/置換(F)

#	所規作成		×
	シリーズ(S)	2	MRCPU -
	機種(T)	3	12 R04 🗸
	動作モード(M)		
	プログラム言語(G)		
			<ul><li>④ クリック</li></ul>
			OK キャンセル 

プロジェクトツリーと回路画面や部品選択が表示されます (新規プロジェクト作成完了)



# ■ユニット構成図の作成

#### ①プロジェクトツリーにある「ユニット構成図」をダブルクリック

醋 MELSOFT GX Works3 (プロジェクト)	未設定) - [Prog	Pou [PRG] [I	LD] 2ステップ]	
: プロジェクト(P) 編集(E) 検索/置換	!(F) 変換(C)	表示(V) :	オンライン(0)	デバッグ(B
		10 M 🖏	🖙 🖙 🖄 🥴	<b>49 29 8</b>
	🛛 🔛   👉   🔽	🎸 🀝 🖫	8- 1 19 I I	i 💷 🖻 🕯
** F5 SF5 F6 SF6 F7 F8 F9 SF9 CF9 CF0	이 러카는 러나는 박수별 나 SF7 SF8 aF7 a	HLH   카카 + kF L aF8   saF5 saF6 s	#1 482 ↑ ↓ aF7 saF8 aF5 caF5	GAF10   KSTH   2
ナビゲーション ♀×	http://www.compoulements/figures/figur	PRG] [ローカ	ルラ 👘 📑	ProgPou [P
📲 🖻 🏟 इर्द्रत 🗸	書込み	*	1	2
1 プロジェクト	1	(0)		
1 ユニット構成図	-		1	
🛯 🚰 プログラム				
🚻 初期				
■ 🏥 スキャン				
🖬 🏥 MAIN				
🚍 🚰 ProgPou				

#### ②「ユニット構成図」の設定画面が開く





#### ③「部品選択」からお使いになる機種を選択し、 ドラッグ&ドロップで配置していきます

④「基本ベース」内にある形名から対象を選び、 実機を組上げる要領で配置します

⑤「電源」内にある形名から対象を選び、配置します

⑥「基本ベース」「電源ユニット」が配置された状態

🏭 ProgPou [PRG] [ローカルラ 🛛 🔒 ProgPou [PRG] [LD] 2ステップ 🛛 🔟 ユニット構成図 * 🗙	4 ۵ 🗸	部品選択	ų >
	-	(部品検索)	新務 倍
	E	🕼 😥 🙀 🖕 🗙	<u>-</u>
$\sim 2$		表示対象:	全て •
		NCCPU	
		ロボットCPU	
		電源	Ī
		R61P	出力容量6.5A
		R62P	出力容量3.5A
POW 0PU 0 1 2 3 4		R63P	出力容量6.5A
		R63RP	出力容量6.5A (電源二重化
		R64P	出力容量9.0A
		R64RP	出力容量9.0A (電源二重化、
		R61P	
		【概要】	
		電源ユニット	
		部品一覧お気に入り	履歴 ユニット ライブラリ
		構成詳細情報入力	
	,	■ 構成階級情報がありま	tt A

 ⑧「ネットワークユニット」内にある「RJ51AW12AL」を 配置します



⑨構成図ができたら「右クリック」→「パラメータ」→「確定」で 確定します



⑩「プロジェクトツリー」に「RJ51AW12AL」が追加されます (ユニット構成図作成完了)



■ユニットパラメータの設定

①「プロジェクトツリー」の「RJ51AW12AL」→「ユニット パラメータ」をダブルクリック



②「ユニットパラメータ」の設定画面が開く



③「基本設定」「リフレッシュ設定」を設定します





#### ①ビットデータ点数設定

AnyWireASLINK システムで使用するビットデータ点数を選択します。

項目	設定値	
□ ビットデータ点教設定		
ビットデータ点数設定	3:512点(入力256点、出力256点)	-
□ 起動時動作モード設定	0:64点(入力32点、出力32点)	
起動時動作モード設定	1:128点(入力64点、出力64点)	
□ ビットデータの2重照合設定	2:256点(入力128点、出力128点)	- 11
ビットデータの2重照合モード設定	3:512点(入力256点、出力256点)	- H
□ エラー状態自動復旧設定	10:0点(ビットデータなし)	

#### ②起動時動作モード設定

AnyWireASLINK のマスタユニット起動時、自動的にスレーブユニットのパラメーター斉読み出しを実行するか選択します。

項目	設定値	*
□ 起動時動作モード設定		
<b>起到時到作于一下改定</b>	0:スレーブ情報取得なし	
□ ビットデータの2重照合設定	0:スレーブ情報取得なし	
ビットデータの2重照合モード設定	1:スレーブ情報取得あり	Ξ
□ エラー状態自動復旧設定		
エラー状態自動復旧モード設定	0:エラー状態自動復旧しない	
□ 異常時出力データHold/Clear設定		

#### ③ビットデータの2重照合設定

ビットデータに対する2重照合を、1Bit単位で行うか16Bit単位で行うか、その割合を選択します。

月 月日	認定1世	
🕞 ビットデータの2重照合設定		
ー ビットデータの2重服合モード設定	0:全点数 1bit単位での2重照合	
🖻 エラー状態自動復旧設定	0:全点数 1bit単位での2 <u>重</u> 照合	
エラー状態自動復日モード設定	1:1ワード目まで16bit(word)単位での2 <u>重</u> 照合	11
□ 異常時出力データHold/Clear設定	2:2ワード目まで16bit(word)単位での2 <u>重</u> 照合	Ξ
異常時出力データHold/Clear設定	3:3ワード目まで16bit(word)単位での2 <u>重</u> 照合	
□ 異常時ワード入力データHold/Clear設定	4:4ワード目まで16bit(word)単位での2重照合	

#### ④エラー状態自動復旧設定

DP、DN 断線異常、パラメータアクセス異常を対象に、異常状態が解消された時の動作を選択します。

項目	設定値	*
□ エラー状態自動復旧設定		
エラー状態自動使旧モード設定	0:エラー状態自動復日しない 🗸	
□ 異常時出力データHold/Clear設定	0:エラー状態自動復日しない	
異常時出力データHold/Clear設定	1:エラー状態自動復日する	
□ 異常時ワード入力データHold/Clear設定		1
異常時ワード入力データHold/Clear設定	0:OLEAR	=
□ 1台簡単交換有効/無効設定		

※ 用語や機能についての詳細はマスタユニットのユーザーズマニュアルをご確認ください。

CPU ユニット停止異常、システム異常、CPU ユニット異常、ASIC アクセス異常が発生した時の、 出力データ動作を選択します。

項目	設定値	
□ 異常時出力データHold/Clear設定		
	0:CLEAR	
□ 異常時ワード入力データHold/Clear設定	0:CLEAR	
異常時ワード入力データHold/Clear設定	1:HOLD	L
□ 1台簡単交換有効/無効設定		1
1台簡単交換有効/無効設定	0:有効	
□ ワードデータ点教設定		Ξ

#### ⑥異常時ワード入力データ Hold/Clear 設定

DP,DN 断線異常の中でワードスレーブユニットを検知した時の、該当ワードスレーブの入力データ動作を選択します。

🕞 異常時ワード入力データHold/Clear設定		
実常時ワード入力データHald/Clear設定	0:CLEAR	
📮 1台簡単交換有効/無効設定	0:OLEAR	
1台簡単交換有効/無効設定	1:HOLD	Ш
🕞 ワードデータ点教設定		11
ワードデータ使用設定	0:ワードデータを使用しない	
ワードデータ点数設定	0:ワードデータを使用しない	
ワードデータ伝送開始アドレス	0	

#### ⑦1 台簡単交換有効 / 無効設定

1 台簡単交換機能を使用するか選択します。

□ 1台簡単交換有効/無効設定		
1台簡単交換有効/無効設定	0:有効	
□ ワードデータ点教設定	0:有効	
ワードデータ使用設定	1.無効	Ξ
ワードデータ点数設定	サリードテータを使用しない	11
ワードデータ伝送開始アドレス	0	
1フレームあたりのワードデータ点数設定	0:ワードデータなし	-
<	III •	

#### 〔1台簡単交換機能使用時の注意〕

1台簡単交換機能の有効/無効を切り替えたときは、必ずアドレス自動認識を実行してください。1台簡単交換機能を有効に設定しても、アドレス自動認識が行われていない場合、1台簡単交換機能が正しく動作しません。

------

※ 用語や機能についての詳細はマスタユニットのユーザーズマニュアルをご確認ください。

⑧ワードデータ使用設定

AnyWireASLINK システムでワード伝送を使用するか選択します。

□ ワードデータ点敷設定		
ワードデータ使用設定	0:ワードデータを使用しない	
ワードデータ点数設定	0.ワードデータを使用しない	
ワードデータ伝送開始アドレス	1:ワードデータを使用する	11
1フレームあたりのワードデータ点数設定	ポワードナータなし	-
•	•	

⑨ワードデータ点数設定

ワード伝送を使用する場合のワードデータ点数を選択します。

□ ワードデータ点教設定		
ワードデータ使用設定	1:ワードデータを使用する	Ξ
ワードデータ点数設定	-	
ワードデータ伝送開始アドレス	1:2ワード(入力1ワード、出力1ワード)	
1フレームあたりのワードデータ点数設定	2:4ワード(入力2ワード、出力2ワード)	-
•	4:8ワード(入力4ワード、出力4ワード)	

⑩ワードデータ伝送開始アドレス

ワード伝送を使用する場合のワードデータ開始アドレスを設定します。

□ ワードデータ点数設定		
ワードデータ使用設定	1:ワードデータを使用する	Ξ
ワードデータ点数設定	4:8ワード(入力4ワード、出力4ワード)	
ワードデータ伝送開始アドレス	0	
1フレームあたりのワードデータ点数設定	0	-
•	III I	

101 フレームあたりのワードデータ点数設定

1フレームで伝送するワードデータ点数を選択します。



**"1 フレームで伝送するワードデータ点数を選択する "**とは? 使用する全ワード点数と、1 フレームで送るワード点数を分けて考える事ができる機能についての設定です。

【設定イメージ例】

⑨の設定を"4"にした場合			
使用するワードデータ点数 8 ワード(入力 4 ワード、出力 4 ワード)		1	2
	ワード入力データ	1W	10
🔶 入出力合計 8 ワード(入力 4 ワード、出力 4 ワード)のワード伝送が可能になります。	ワード出力データ	1W	1 M
		E	-



さ	5	C
---	---	---



※ 用語や機能についての詳細はマスタユニットのユーザーズマニュアルをご確認ください。

マスタユニットのバッファメモリと、任意のシーケンサデバイスとを、 バッファメモリアドレスを意識することなく簡単に対応させることができます。(16ビット単位) リフレッシュ機能の対象になっている6つのバッファメモリエリアを、必要に応じて任意に設定してください。 その他のバッファメモリエリアについてはプログラミングによって読み書きします。

①入出力情報エリア
 ②異常 ID 情報
 ③接続台数情報
 ④接続 ID 情報
 ⑤アラーム ID 情報
 ⑥最新エラーコード

●・● 基本設定
 ●・● リフレッシュ設定
 ●・● 入出力情報エリア
 ●● 異常ID情報
 ●● 接続ID情報
 ●● 接続ID情報
 ●● 接続ID情報
 ●● 最新エラーコード
 ●● 泉新エラーコード
 ●● リフレッシュタイミング(入出力)

#### ◇設定例

[ 入出力情報エリア ネットワークユニットへ転送(ビット) ]

マスタユニットバッファメモリのビット出力情報エリアについてのリフレッシュ設定です。 指定したデバイスを先頭に16ビット単位で、対応するバッファメモリへ転送されます。

項目	設定値
🔁 入出力情報エリア	
出力0-15	Y100
出力16-31	Y110
—— 出力32-47	Y120
出力48-63	Y130

シーケンサデバイス		内容	バッファメモリアドレス
Y100 ~ Y10F	転送	ビット出力0 ~ ビット出力15	Un¥G4096.0 ~ Un¥G4096.F
Y110 ~ Y11F		ビット出力16 ~ ビット出力31	Un¥G4097.0 ~ Un¥G4097.F
Y120 ~ Y12F		ビット出力32 ~ ビット出力47	Un¥G4098.0 ~ Un¥G4098.F
Y130 ~ Y13F		ビット出力48 ~ ビット出力63	Un¥G4099.0 ~ Un¥G4099.F

[ 入出力情報エリア CPU へ転送(ビット) ]

マスタユニットバッファメモリのビット入力情報エリアについてのリフレッシュ設定です。 対応するバッファメモリのデータが 16 ビット単位で指定したデバイスに転送されます。

項目	設定値
└── 出力511	
入力0-15	X100
—— 入力16-31	X110
—— 入力32-47	×120
入力48-63	×130

シーケンサデバイス		内容	バッファメモリアドレス
X100 ~ X10F	±- \¥	ビット入力0 ~ ビット入力15	Un¥G0.0 ~ Un¥G0.F
X110 ~ X11F	虹 达	ビット入力16 ~ ビット入力31	Un¥G1.0 ~ Un¥G1.F
X120 ~ X12F		ビット入力32 ~ ビット入力47	Un¥G2.0 ~ Un¥G2.F
X130 ~ X13F	]	ビット入力48 ~ ビット入力63	Un¥G3.0 ~ Un¥G3.F

※ バッファメモリについての詳細はマスタユニットのユーザーズマニュアルをご確認ください。

# GX Works3によるIOの確認

# ■デバイス/バッファメモリー括モニタ ………

① 「オンライン」→「モニタ」→「デバイス / バッファメモリー括モニタ」を選択



------

### [デバイスをモニタする場合]

- ② 「デバイス」を選択
- ③ モニタするデバイスを指定して「Enter」

副1[デバイス//	(y	フ:	P>	٢ŧ	y		>																
<ul> <li>デバイス名(N</li> </ul>	0		X	100										Ŧ	]	(3	)		詳細条件(	υ	۲		モニタ中
〇 バッファメモリ(	M)		2	-9	卜労	-59	i( U)						1	¥	(1	65進		アドレス(A)		- 10i	±	Ŧ	二久停止(S)
デバイス名	F	E	D	0	E	12	4 9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		現在値			文字列		
X100	0	0	0	0	0	1 0	0 0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	_		0				_
X110	0	0	0	0	0	1 0	0 0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			0				
X120	0	0	0	0	0	1 0	0 0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			0	-			-
X130	0	0	0	0	0	1 0	0 0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			0	-			-

## [バッファメモリをモニタする場合]

② 「バッファメモリ」を選択

-----

- ③ モニタするマスタユニットの先頭 XY を指定
- ④ モニタするバッファメモリを指定して「Enter」

⑦ デバイス4	5(N)												2	3	)	4	詳細条件(1	.) 😵	モニタ中
<ul> <li></li></ul>	EU(M)		2-	ット劣	29頁()	ω	0						Ĵ	(16	ノ 道)	アドレス(A) 0		▼ 103種 ▼	モニタ(停止(S)
A.A. (19. 19.	F	E	D	O B	A	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	現存値		女女利	
アハ1人名																		200 T / Y	
7/1/36 U0¥G0	0	0	0	0 0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0		_
7/1/1/26 U0¥G0 U0¥G1	0	0	0	0 0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0		
7 /1/26 U0¥G0 U0¥G1 U0¥G2	0	0	0 0 0	0 0	0	0	0	0	0	0 0	0	0	0	0	0		0		_

よくある質問		
◇ユニット先頭:マスタユニットの先頭 XY アドL	vスのことです。	
<ul> <li>■ ○ ハレ</li> <li>■ デバイス</li> <li>■ パラメータ</li> <li>● システムパラメータ</li> <li>■ ● ステムパラメータ</li> <li>■ ● スニット情報</li> <li>■ ● ユニット情報</li> <li>■ ● 0000:RJ51AW12AL</li> <li>● リモードバスワード</li> </ul>	先頭 XY アドレス ニタでは強制的にデ-	−タを書き込むことも可能です。
バッファメモリとデバイスを対応させるプログラ	ラムやリフレッシュ言	g定が動いている場合は、転送元の現在値(データ)を
を史する必要があります。 例) Y デバイスのデータをネットワークユニッ 転送元:Y デバイス → 転送先:オ	トのバッファメモリ ኣットワークユニッ丨	へ転送している場合 ヽ(バッファメモリ)
<b>ネットワークユニットへ転送(ビット)</b> 出力0-15 出力16-31 出力32-47 出力48-63	Y100 Y110 Y120 Y130	転送先のバッファメモリではなく、 転送元の Y デバイスへデータ書き込みを行います。

ユニットパラメータのリフレッシュ設定にある、「CPU へ転送 (ビット)」で設定したデバイスを指定してモニタします。 ここではビット入力情報エリアをX100先頭に設定した場合の例で説明します。

### [システム構成]



#### ◆AnyWireASLINKアドレス番号との対応◆

X100	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
X110	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
X120	47	46	45	44	43	42	41	40	39	38	37	36	35	34	33	32
X130	63	62	61	60	59	58	57	56	55	54	53	52	51	50	49	48
X140	79	78	77	76	75	74	73	72	71	70	69	68	67	66	65	64

#### ビット出力情報の確認と現在値変更



Y110

Y1 20

ユニットへ転送(ビット)」で設定したデバイスを指定して確認します。 設定したデバイスのデータ型がビット以外の場合は、 ウォッチウインドウを使用して現在値を変更します。

#### 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 画像の例は Y デバイス (ビット型)のため直接現在値変更が可能です。

0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0

0

0

0

0

# ■ワード入力情報の確認

ユニットパラメータのリフレッシュ設定にある、「CPU ヘ転送(ワード)」で設定したデバイスを指定してモニタします。 ここではワード入力情報エリアを DO 先頭に設定した場合の例で説明します。

### [システム構成]



#### ◆AnyWireASLINKアドレス番号との対応◆

D0	ワードアドレス0のデータ
D1	ワードアドレス1のデータ
D2	ワードアドレス2のデータ
D3	ワードアドレス3のデータ

#### ワード出力情報の確認と現在値変更



	項目			設定値			
ワークユニットへ転送(ワード)							
力0			D0				
力1	01 02 03						
力2							
力3							
力4			D4				
力5			D5				
力6			D6				
力7			D7				
力8			D8				
力9			D9				
力10		c.th1					
	כש גניו ודע גני	-41					
		✔ON/OFF反転	😰 更新				
	名称	現在値		表示形式	データ型		
	🔡 D0	0		10進数	ワード[符号付き]		
	🚯 D1	0		10〕進数	ワード[符号付き]		
	🚯 D2	0		10〕進数	ワード[符号付き]		

ユニットパラメータのリフレッシュ設定にある、 「ネットワークユニットへ転送(ワード)」で設定した デバイスを指定して確認します。 設定したデバイスのデータ型がビット以外の場合は、 ウォッチウインドウを使用して現在値を変更します。

画像の例は D デバイス(ワード型)のためウォッチウィンドウを使用。

Conguire 株式会社エニイワイヤ				
本 社 :〒617-8550 京都府長岡京市馬場図所 1 TEL: 075-956-1611(代) / FAX: 075-956-1613				
営業所 :西日本営業所、東日本営業所、中部営業所、九州営業所 http://www.anywire.jp/				
お問い合わせ窓口:				
■ テクニカル サポートダイヤル				
受付時間 9:00~18:00(土日祝除く)				
■メールでのお問い合わせ info@anywire.jp				
UMA-20132AA				